

Tartalomjegyzék

- 1 Megoldási stratégiák
- 2 Laplace-transzformáció
 - ◆ 2.1 Linearitás
 - ◆ 2.2 Deriváltak
 - ◆ 2.3 Elemi függvények
- 3 Másodrendű állandó együtthatós inhomogén lineáris kezdetiérték feladat
- 4 Elsőrendű állandó együtthatós inhomogén lineáris differenciálegyenletrendszer kezdetiérték feltétellel

Megoldási stratégiák

nemlineáris

szeparábilis: $dy/dx=g(x)/f(y)$ és $f(y)dy=g(x)dx$

szeparábilisra visszavezethető?

$y'=f(ax+by+c)$ alakú, ilyenkor $u=ax+by+c$, $u'=a+by'$ vezet célra
 $y'=f(y/x)$ alakú, ilyenkor $u=y/x$ és $y'=u'x+u$ vezet célra

egzakta

egzaktra visszavezethető?

$m=m(x)$

$m=m(y)$

lineáris

függvényegyütthatós elsőrendű: $y'+f(x)y=h(x)$.

Ekkor az állandó variálásával kell számolni: I., $y'+f(x)y=0$ megoldása: $y=y(x,c)$ II.,
 $y=y(x,c(x))$ alakban keressük a megoldást

állandó együtthatós:

kezdeti feltétellel: Laplace-transzformációval

egyenlet másodrendű: $ay''+by'+cy=h(x)$, $y(0)=\dots$ $y'(0)=\dots$

egyenletrendszer elsőrendű: $y_1, y_2, y_1(0)=\dots$ $y_2(0)=\dots$,

általános megoldást keresünk:

egyenlet: $ay''+by'+cy=h(x)$ próbafüggvény módszer (böhöm képletek)

egyenletrendszer (nincs kezdeti feltétel, általános megoldást keresünk) A sajátértékei, vektorai

Laplace-transzformáció

$t, s > 0$

$$t \mapsto f(t) \quad \xrightarrow{\mathcal{L}} \quad s \mapsto F(s); \quad F(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

Linearitás

$$\mathcal{L} \{af(t) + bg(t)\} = a\mathcal{L} \{f(t)\} + b\mathcal{L} \{g(t)\}$$

Deriváltak

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{f'(t)\} &= s\mathcal{L}\{f(t)\} - f(0) \\ \mathcal{L}\{f''(t)\} &= s^2\mathcal{L}\{f(t)\} - sf(0) - f'(0)\end{aligned}$$

Elemi függvények

$$\mathcal{L}\{t^n\} = \frac{n!}{s^{n+1}}$$

$$\mathcal{L}\{e^{-at}\} = \frac{1}{s+a}$$

$$\mathcal{L}\{t^n e^{-at}\} = \frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$$

$$\mathcal{L}\{\sin(\omega t)\} = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

$$\mathcal{L}\{\cos(\omega t)\} = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

Másodrendű állandó együtthatós inhomogén lineáris kezdetiérték feladat

1.

$$y'' - y = e^{-t} \quad y(0) = 1, y'(0) = 0$$

Mo.

$$\mathcal{L}\{y\} = Y$$

$$s^2 Y - sy(0) - y'(0)s - Y = \frac{1}{s+1}$$

$$s^2 Y - s - Y = \frac{1}{s+1}$$

$$Y(s^2 - 1) - s = \frac{1}{s+1}$$

$$Y(s^2 - 1) = \frac{1}{s+1} + \frac{s(s+1)}{s+1}$$

$$Y = \frac{s^2 + s + 1}{(s+1)(s^2 - 1)}$$

Parciális törtekre bontás:

$$\frac{s^2 + s + 1}{(s+1)(s^2-1)} = \frac{s^2 + s + 1}{(s+1)^2(s-1)} = \frac{A}{(s+1)^2} + \frac{B}{s+1} + \frac{C}{s-1}$$

$$s^2 + s + 1 = A(s-1) + B(s+1)(s-1) + C(s+1)^2$$

Innen $s=1$ -gyel $3=4C$, $s=-1$ -gyel $1=-2A$, és $s=0$ -val $1=-A-B+C$. Azaz

$$C = 3/4, \quad A = -1/2, \quad B = 1/4$$

$$\frac{s^2 + s + 1}{(s+1)(s^2-1)} = \frac{-1/2}{(s+1)^2} + \frac{1/4}{s+1} + \frac{-1/2}{s-1}$$

$$Y = \frac{-1/2}{(s+1)^2} + \frac{1/4}{s+1} + \frac{-1/2}{s-1}$$

$$y(t) = \frac{-1}{2}(te^{-t}) + \frac{1}{4}e^{-t} + \frac{3}{4}e^t$$

2.

$$y'' - 10y' + 9y = 5t, \quad y(0) = -1, \quad y'(0) = 2$$

Mo.

$$L(y') = sY - y(0)$$

$$L(y'') = s^2Y - sy(0) - y'(0)$$

$$L(5t) = \frac{5}{s^2}$$

$$s^2Y - sy(0) - y'(0) - 10sY + 10y(0) + 9Y = \frac{5}{s^2}$$

$$s^2Y + s - 2 - 10sY - 10 + 9Y = \frac{5}{s^2}$$

$$Y(s^2 - 10s + 9) + s - 12 = \frac{5}{s^2}$$

$$Y = \frac{\frac{5}{s^2} - s + 12}{s^2 - 10s + 9}$$

$$Y = \frac{5}{s^2(s-9)(s-1)} - \frac{s-12}{(s-9)(s-1)}$$

$$Y = \frac{-s^3 + 12s^2 + 5}{s^2(s-9)(s-1)}$$

$$\frac{-s^3 + 12s^2 + 5}{s^2(s-9)(s-1)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s^2} + \frac{C}{s-9} + \frac{D}{s-1} = \frac{As(s-9)(s-1) + B(s-9)(s-1) + C}{s^2(s-9)(s-1)}$$

A gyököket beírva: $s=0$ -ra $B=5/9$

$s=1$ -re $D=16/(-8)=-2$

$s=9$ -re $C \cdot 8 \cdot 81 = -243 + 12 \cdot 27 + 5$ $C=31/81$

$s=2$ -re $A=50/81$

Visszatranszf.

$$y(t) = \frac{50}{81} + \frac{5}{9}t + \frac{31}{81}e^{9t} - 2e^t$$

Elsőrendű állandó együtthatós inhomogén lineáris differenciálegyenletrendszer kezdetiérték feltétellel

3.

$$\begin{aligned} \dot{x}_1 &= x_1 + 2x_2 \\ \dot{x}_2 &= 2x_1 + x_2 \end{aligned}$$

A $x_1(0) = 2$, $x_2(0) = -2$ kezdetiérték feltétellel.

Mo.

$$\begin{aligned} sX_1 - 2 &= X_1 + 2X_2 \\ sX_2 + 2 &= 2X_1 + X_2 \end{aligned}$$

Összeadva 2ket:

$$\begin{aligned} s(X_1 + X_2) &= 3(X_1 + X_2) \\ (s - 3)(X_1 + X_2) &= 0 \end{aligned}$$

Ami csak akkor teljesülhet minden s -re, ha $X_2 = -X_1$. Innen

$$\begin{aligned} sX_1 - 2 &= X_1 - 2X_1 \\ (s + 1)X_1 &= 2 \\ X_1 &= 2 \frac{1}{s + 1} \\ X_2 &= -2 \frac{1}{s + 1} \end{aligned}$$

És végül

$$\begin{aligned} x_1(t) &= 2e^{-t} \\ x_2(t) &= -2e^{-t} \end{aligned}$$

4.

$$\dot{x}_1 = 2x_1 + 3x_2$$

Elsőrendű állandó együtthatós inhomogén lineáris differenciálegyenletrendszer kezdetiérték feltétellel

$$\dot{x}_2 = x_1 + 4x_2$$

A $x_1(0) = 1, x_2(0) = -1$ kezdetiérték feltétellel.

Mo.

$$\begin{aligned} sX_1 - 1 &= 2X_1 + 3X_2 \\ sX_2 + 1 &= X_1 + 4X_2 \end{aligned}$$

azaz

$$\begin{aligned} X_1(s - 2) &= 3X_2 + 1 \\ X_2(s - 4) + 1 &= X_1 \end{aligned}$$

azaz

$$\begin{aligned} 3X_2 + 1 &= (X_2(s - 4) + 1)(s - 2) \\ X_2(3 - (s - 4)(s - 2)) &= s - 3 \\ X_2 &= \frac{s - 3}{3 - (s - 4)(s - 2)} = \frac{-s + 3}{(s - 5)(s - 1)} \end{aligned}$$

...

[5.

$$\begin{pmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5x_1 & -2x_2 \\ 6x_1 & -2x_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix}$$

]]

4. gyakorlat

6. gyakorlat